广东省第三届职业技能大赛

移动机器人项目竞赛设备支持单位遴选公告

**一、项目描述**

1、项目名称：广东省第三届职业技能大赛移动机器人项目竞赛设备支持单位遴选。

2、项目概况：广东省第三届职业技能大赛计划将于2023年5月在深圳市会展中心举行，移动机器人项目赛事实施保障单位为深圳技师学院。为保障赛事按计划顺利开展、扩大赛事影响力、节约办赛资金并给予支持单位全面展示企业实力机会，现公开遴选移动机器人项目竞赛设备支持单位。

3、标的内容及数量（需中选人提供的竞赛设备设施种类、数量和技术要求）：

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 设备名称 | 数量 | 技术参数 |
| 1、移动机器人耗材 | 2套 | 每套设备由上百种零件组成。采用模块化设计，具备通用型接口，可以根据需求组成不同结构形式，同时能够满足2022年世赛特别赛移动机器人技术文件要求。每套包含的材料详见附表一。 |
| 2、移动机器人竞赛专用赛道 | 5套 | 1. 竞赛场地内部尺寸为2000\*4000mm；配备竞赛地形的内部隔板、药柜等地形构成元素； 2. 满足2022年世赛特别赛移动机器人项目要求，能搭建已公布的地形。 3. 隔板采用优质国产防滑板，防潮、防虫、防腐等化学处理； 4. 配备订单板、各类型药品、病床和相关配件，满足2022年世赛特别赛移动机器人项目要求；   每套包含的材料详见附表二 |

**附表一:**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 名称 | 单位 | 数量 |
| 336mm U形槽 | 个 | 3 |
| 288mm U形槽 (2件装) | 个 | 2 |
| 144mm U形槽 (2件装) | 个 | 1 |
| 96mm U形槽 (2件装) | 个 | 1 |
| 48mm U形槽 (2件装) | 个 | 4 |
| 288mm 低U形槽 (2件装) | 个 | 1 |
| 288mm 平光束（2件装） | 个 | 2 |
| 96mm 平光束（2件装） | 个 | 2 |
| 288mm x 40mm 平支架（2件装） | 个 | 1 |
| 192mm x 40mm 平支架（2件装） | 个 | 1 |
| 144mm x 40mm 平支架（2件装） | 个 | 2 |
| 96mm x 40mm 平支架（2件装） | 个 | 3 |
| 192mm x 96mm 平支架（2件装） | 个 | 1 |
| 120度支架（2件装） | 个 | 3 |
| 90度支架（2件装） | 个 | 4 |
| 135度支架（2件装） | 个 | 1 |
| 96mm可调平支架（2件装） | 个 | 2 |
| T 型支架（2件装） | 个 | 1 |
| X 型支架（2件装） | 个 | 1 |
| 内U型支架（2件装） | 个 | 2 |
| L 型支架（2件装） | 个 | 4 |
| 电池夹（2件装） | 个 | 1 |
| 内L型支架（2件装） | 个 | 4 |
| 电机安装板 | 个 | 4 |
| 电机固定夹套件 | 个 | 4 |
| 电机轴端固定板（2件装） | 个 | 4 |
| 伺服舵机标准前安装件 | 个 | 3 |
| 伺服舵机平板安装件 | 个 | 3 |
| 伺服舵机安装偏置板 | 个 | 3 |
| 伺服舵机25T喇叭件 | 个 | 3 |
| 6mm D轴伺服舵机25T轮毂 | 个 | 3 |
| 6mm x 35mm D型轴 (6件装) | 个 | 1 |
| 6mm x 70mm D型轴 (6件装) | 个 | 1 |
| 6mm x 96mm D型轴 (6件装) | 个 | 1 |
| 6mm x 432mm D型轴 (2件装) | 个 | 1 |
| 250mm线性滑轨套件 | 个 | 1 |
| 42mm 支柱 (12件装) | 个 | 1 |
| 48mm 支柱 (12件装) | 个 | 1 |
| 25mm 支柱 (12件装) | 个 | 1 |
| M3 x 8mm内六角螺钉（每包100个） | 个 | 2 |
| M3 x 10mm内六角螺钉（每包100个） | 个 | 2 |
| M3 x 12mm内六角螺钉（每包100个） | 个 | 2 |
| M3 x 10mm纽扣头螺钉（每包50个） | 个 | 1 |
| M3锁紧螺母（每包100个） | 个 | 2 |
| M3尼龙防松螺母（每包100个） | 个 | 1 |
| 32齿齿轮（2件装） | 个 | 2 |
| 64齿齿轮（2件装） | 个 | 2 |
| 13齿锥齿轮（2件装） | 个 | 2 |
| 26齿锥齿轮（2件装） | 个 | 2 |
| 24齿-链轮（2件装） | 个 | 1 |
| 32齿-链轮（2件装） | 个 | 1 |
| ＃25链带主链条，5英尺（152cm） | 个 | 1 |
| 6mm10齿同步带轮（2件装） | 个 | 1 |
| 10mm正时皮带（1m） | 个 | 1 |
| 6mm轴套（4件装） | 个 | 4 |
| 内径6mmx 外径8mm铜衬套（12件装） | 个 | 1 |
| 内径6mmx 外径14mm铜衬套（12件装） | 个 | 1 |
| 内径6mm，外径14mm，法兰15mm法兰轴承（12件装） | 个 | 1 |
| 内径6mm，外径12mm D型轴联轴器（2件装） | 个 | 2 |
| 内径6mm，外径12mm D型轴项圈（6件装） | 个 | 2 |
| 内径6mm x外径10mm x长1mm轴塑料垫片（24件装） | 个 | 1 |
| 内径6mm x外径10mm x长2mm轴塑料垫片（24件装） | 个 | 1 |
| 内径6mm x外径10mm x长5mm轴塑料垫片（12件装） | 个 | 1 |
| 内径6mm x外径10mm x长20mm轴塑料垫片（6件装） | 个 | 1 |
| 全向轮（直径100mm，双层塑料，带集成6mm联轴器） | 个 | 4 |
| 带61：1直齿变速箱和编码器的直流电机 | 个 | 4 |
| 多模式智能伺服舵机 | 个 | 3 |
| 伺服之星-配电板 | 个 | 1 |
| 智能机器人伺服编程器 | 个 | 1 |
| 6V DC AA电池座/ 22AWG导线带杜邦母头 | 个 | 1 |
| 适用于世界技能大赛的VMX机器人套件（控制板，树莓派4，配件） | 个 | 1 |
| Titan四路电机控制器 | 个 | 1 |
| 超声波距离传感器 | 个 | 2 |
| 超声波距离传感器支架 | 个 | 2 |
| VMX和Titan的电线和配件 | 个 | 1 |
| 巡迹线跟随传感器 | 个 | 1 |
| SR-Pro摄像头 | 个 | 1 |
| 红外范围传感器（10cm至80cm） | 个 | 2 |
| 红外范围传感器支架 | 个 | 2 |
| 短杆限位开关（4件装） | 个 | 1 |
| 电源控制面板 | 个 | 1 |
| 12V 3,000 mAh镍氢电池组，PP45 | 个 | 2 |
| 镍氢电池组充电器，PP45 | 个 | 1 |
| 50cm，14AWG电源 45延长电缆 | 个 | 2 |
| 遥控手柄 | 个 | 1 |
| PWM 22AWG电缆套件-3针杜邦头，F-F-12个 | 个 | 1 |
| 2.5mm内六角螺丝刀 | 个 | 1 |
| 公制六角扳手13件套（1.27mm至10mm） | 个 | 1 |
| 5.5mm组合扳手 | 个 | 1 |
| 150mm蓝色拉链扎带（100根/包） | 个 | 1 |
| 机器人工具箱 | 个 | 1 |

**附表二：**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **序号** | 材料 | **数量** |
| 1 | 40\*240\*19mm白板 | 2 |
| 2 | 100\*240\*19mm白板 | 4 |
| 3 | 150\*240\*19mm白板 | 2 |
| 4 | 200\*240\*19mm白板 | 3 |
| 5 | 318\*240\*19mm白板 | 1 |
| 6 | 350\*240\*19mm白板 | 1 |
| 7 | 400\*240\*19mm白板 | 1 |
| 8 | 450\*240\*19mm白板 | 1 |
| 9 | 600\*240\*19mm白板 | 1 |
| 10 | 650\*240\*19mm白板 | 2 |
| 11 | 680\*240\*19mm白板 | 1 |
| 12 | 700\*240\*19mm白板 | 3 |
| 13 | 800\*240\*19mm白板 | 2 |
| 14 | 910\*240\*19mm白板 | 2 |
| 15 | 980\*240\*19mm白板 | 1 |
| 16 | 1000\*240\*19mm白板 | 1 |
| 17 | 1269\*240\*19mm白板 | 1 |
| 18 | 600\*219\*19mm白板 | 1 |
| 19 | 带柜门药柜293x650x80mm | 1 |
| 20 | 带柜门药柜350x650x100mm | 1 |
| 21 | 消毒垫325\*325mm | 4 |
| 22 | 病床垫210 \* 150mm | 10 |
| 23 | 订单板背板磁吸片328\*325mm | 1 |
| 24 | 白色药品指令磁吸片40\*40mm | 5 |
| 25 | 蓝色药品指令磁吸片40\*40mm | 5 |
| 26 | 黄色药品指令磁吸片40\*40mm | 5 |
| 27 | 病床磁吸片40\*40mm | 5 |
| 28 | 黑线19 \* 150mm | 20 |
| 29 | 订单板背板 | 1 |
| 30 | 病房门牌 | 5 |
| 31 | 走廊门牌 | 5 |
| 32 | 危险材料箱门牌 | 1 |
| 33 | 护士站门牌 | 1 |
| 34 | 家/环卫站门牌 | 1 |
| 35 | 订单板挂钩 | 2 |
| 35 | 场地外框 | 1 |

4、服务要求：免费提供以上设备使用权（大赛期间）及技术支持服务，接到实施保障单位通知后5天内提供。

5、遴选方式：公开招标。

6、合同履行期限：自合同签订之日起至“广东省第三届职业技能大赛”结束。

**二、参加遴选的竞赛设备设施支持单位资格要求**

1、应具备《政府采购法》第二十二条规定的条件：

（1）具有独立承担民事责任的能力；

（2）具有良好的商业信誉和健全的财务会计制度；

（3）具有履行合同所必需的设备和专业技术能力；

（4）具有依法缴纳税收和社会保障资金的良好记录；

（5）参加本项目采购活动前3年内在经营活动中没有重大违法记录。

（6）符合法律、行政法规规定的其他条件。

2、参选单位及法人代表没有被列入失信被执行人、重大税收违法案件当事人名单、政府采购严重违法失信行为记录名单；

3、本项目不允许联合体参选。

4、本项目对设备支持单位资格的特别要求，须符合下列条件之一：

1)在产业行业中有较大影响力、声誉良好的中国知名品牌企业；

2)有参与世赛或省级二类以上（含）职业技能赛事合作经验的企业、；

3)与实施保障单位建立长期良好校企合作关系，为技能人才培养做出积极贡献；

4) 能提供满足赛务工作要求的产品、技术和服务，无知识产权纠纷的企业。

**三、报名及获取招标文件**

1.报名时间：2023年4月4日 至2023年4月10日（北京时间）：上午8：40至11：30；下午13：40至16:30。

2.报名提交资料：

（1）营业执照副本、企业信用信息资料（原件扫描件）及第二条第4点要求的资格证明文件。

（2）法人委托授权书原件（原件扫描件）。

3.报名方式及获取招标文件方式：

（1）有意向的供应商可在报名时间截止前通过深圳技师学院邮箱bidding\_ssti@hrss.sz.gov.cn进行投标报名，并按要求提供报名资料的扫描件，联系人和电话等信息。经审核符合要求，将通过深圳技师学院邮箱以邮件形式免费发放招标文件。供应商无需到现场领取招标文件。如有弃标，请于报名截止日之前来函说明。

（2）根据学校管理要求，投标报名同时供应商须提供指定现场投标人员名单，包括身份证号码和联系电话等信息进行报备。如需更换现场投标人员，须在报名截止日期前提出更改申请。现场投标人员须与报名指定现场投标人员名单一致。

**四、答疑事项**

1.答疑时间：凡对招标文件有任何疑问的（包括认为招标文件的技术指标或参数存在倾向性或不公正性条款），请在2023年4月10日下午6:00前发送相关函件（须加盖公章）至邮箱bidding\_ssti@hrss.sz.gov.cn进行申请，逾期提交将不予受理。

2.答疑结果：2023年4月11日中午12点前将答疑结果在官方网站“深圳技师学院→招标采购→招标公告”中公布。投标人有义务在招标活动期间浏览以上网站，在以上网站公布的与本次招标项目有关的信息视为已送达各投标人。**五、开标时间及地点**

1.开标时间：**2023年4月12日（星期三）14时30分**（北京时间）

2.开标及递交投标文件地点：深圳市龙岗区龙岗街道五联社区将军帽路1号深圳技师学院德馨楼403评标室。

投标人授权代表应携带**身份证原件**及按要求密封完好的唱标文件（含开标一览表、法定代表人证明书原件、法定代表人授权书原件（法定代表人直接参与投标的可不提供此项））和投标文件提前到达投标文件递交地点，投标截止时间后，投标文件将不予接收。

**六、公告媒体**

大赛执委会办公室所在单位（深圳市人社局）官网、深圳技师学院官网。

**七、凡对本次采购提出询问，请按以下方式联系**

详细地址：深圳市龙岗区五联将军帽路1号

项目联系人：陈老师，吴老师。

联系电话：0755-83757809 邮箱：bidding\_ssti@hrss.sz.gov.cn